

TME010 Mekanik 090417, lösningsförslag

1.

- a) Momentsumman med avseende på punkten P är

$$\Sigma \mathbf{M}_P = \overrightarrow{PQ} \times \mathbf{F} + \mathbf{M},$$

där $\mathbf{F} = (0, F, 0)$ och $\mathbf{M} = (0, 0, -M)$.

$$\Sigma \mathbf{M}_P = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ L & L & -L \\ 0 & F & 0 \end{vmatrix} + (0, 0, -M) = (FL, 0, FL - M).$$

- b) Momentsumman med avseende på axeln PQ är lika med

$$\Sigma M_{PQ} = \Sigma \mathbf{M}_P \cdot \mathbf{e}_{PQ},$$

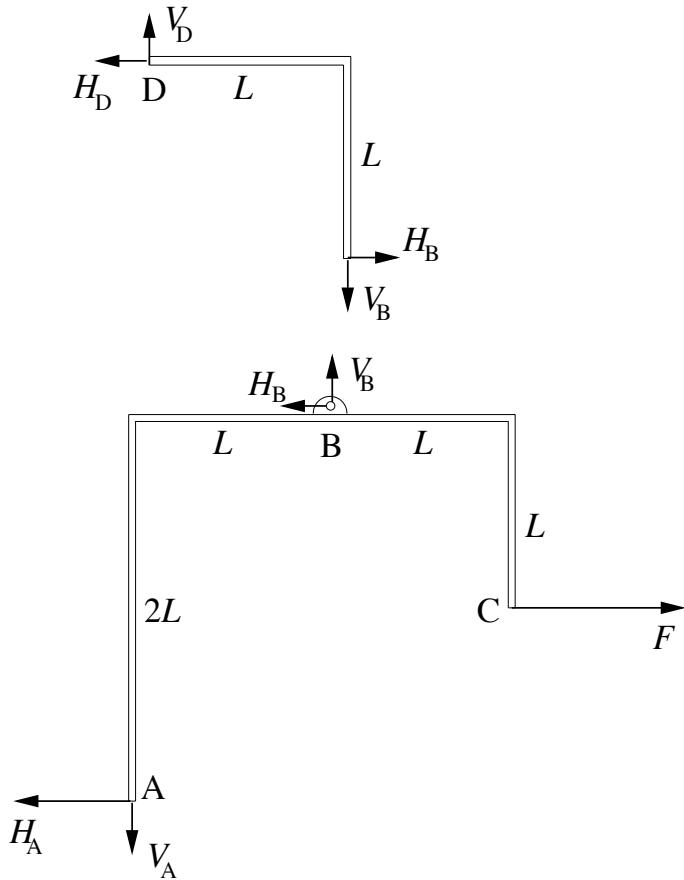
där \mathbf{e}_{PQ} är en enhetsvektor längs PQ. Denna fås som

$$\mathbf{e}_{PQ} = \frac{\overrightarrow{PQ}}{|\overrightarrow{PQ}|} = \frac{(L, L, -L)}{\sqrt{L^2 + L^2 + (-L)^2}} = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, -1).$$

Insättning ger

$$\Sigma M_{PQ} = \frac{1}{\sqrt{3}}(FL, 0, FL - M) \cdot (1, 1, -1) = \dots = \frac{M}{\sqrt{3}}.$$

2.



Eftersom stången BD påverkas av ett tvåkraftssystem (en kraft i B och en i D), så kan kraftkomponterna i B och D ersättas av sina resultanter, som måste ligga längs BD.

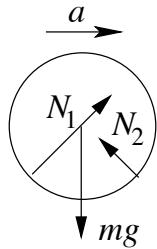
Stången ABC:

$$\begin{aligned} \uparrow \quad & V_B - V_A = 0, \\ \rightarrow \quad & F - H_A - H_B = 0, \\ \curvearrowleft_A \quad & V_B L + H_B \cdot 2L - FL = 0. \end{aligned}$$

Stången BD:

$$\begin{aligned} \uparrow \quad & V_D - V_B = 0, \\ \rightarrow \quad & H_B - H_D = 0, \\ \curvearrowleft_B \quad & V_D L - H_D L = 0. \end{aligned}$$

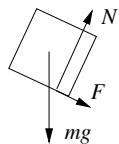
3.



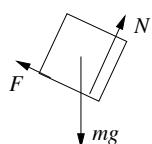
$$\begin{aligned} \uparrow & \quad \frac{N_1}{\sqrt{2}} + \frac{N_2}{\sqrt{2}} - mg = 0, \\ \rightarrow & \quad \frac{N_1}{\sqrt{2}} - \frac{N_2}{\sqrt{2}} = ma. \end{aligned}$$

4.

På väg uppför planet



På väg nerför planet



Vid glidning är

$$\frac{F}{N} = \mu,$$

vilket ger

$$F = \mu mg \cos \alpha.$$

För rörelsen uppför planet ger lagen för kinetiska energin:

$$0 - \frac{mv_0^2}{2} = (-F - mg \sin \alpha)L.$$

Här är L det sökta avståndet mellan P och Q.

För rörelsen utför planet ger lagen för kinetiska energin:

$$\frac{mv_1^2}{2} = (-F + mg \sin \alpha)L.$$

Här är v_1 den sökta farten i P.

5.

Med hjälp av formelsamling och Steiners sats fås:

För konen

$$I_z = \frac{3}{10}mR^2. \quad I_x = \bar{I}_x + m\left(\frac{3}{4}h\right)^2 = \frac{3}{20}mR^2 + \frac{3}{80}mh^2 + \frac{9}{16}mh^2 = \frac{3}{20}mR^2 + \frac{3}{5}mh^2.$$

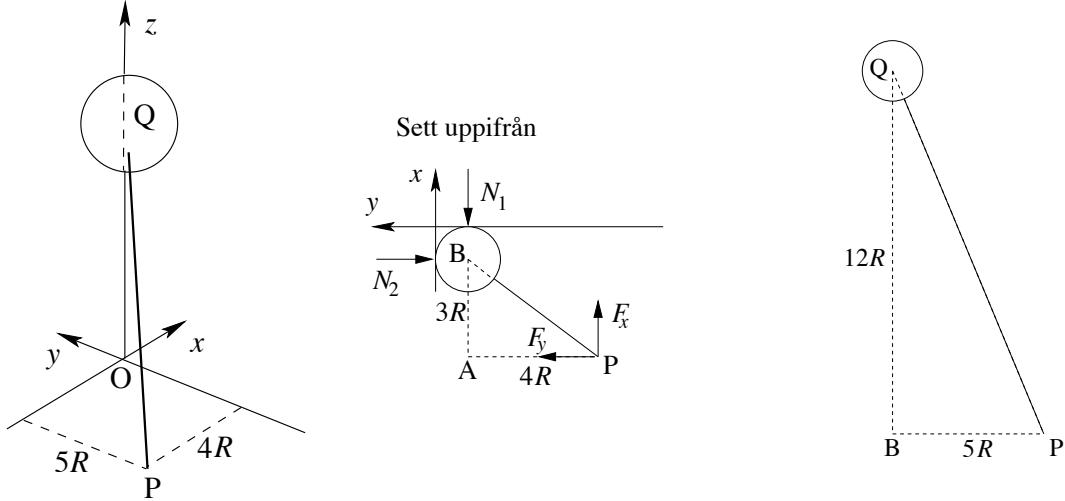
För halvsfären

$$I_z = \frac{2}{5}mR^2. \quad I_x = \bar{I}_x + m\left(\frac{3}{8}R + h\right)^2 = \frac{83}{320}mR^2 + m\left(\frac{3}{8}R + h\right)^2.$$

För den sammansatta kroppen fås då

$$I_z = \frac{7}{10}mR^2. \quad I_x = \frac{131}{320}mR^2 + \frac{3}{5}mh^2 + m\left(\frac{3}{8}R + h\right)^2.$$

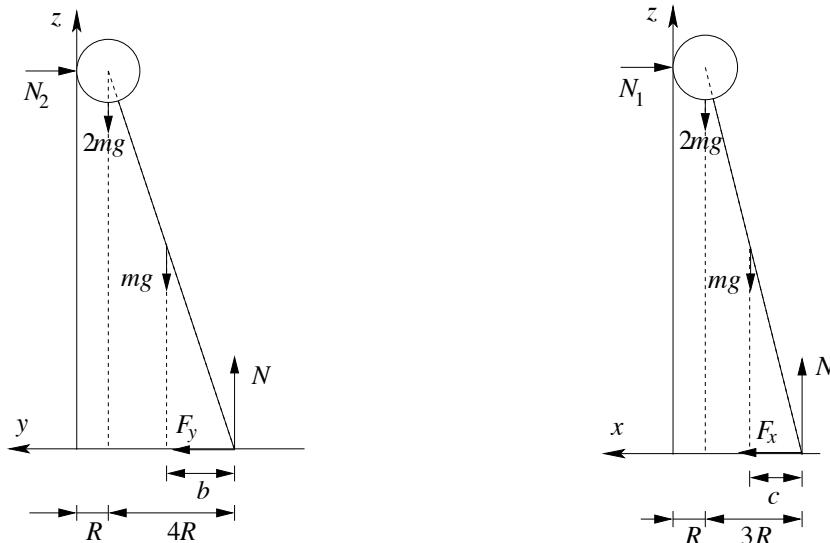
6.



I figurerna ovan är Q sfärens medelpunkt, och B är den punkt på golvet som ligger rakt under Q. Med hjälp av Pythagoras' sats finner man att sträckan BP är $5R$. Eftersom PQ är $13R$, så måste BQ vara $12R$, även detta enligt Pythagoras.

Figurerna nedan visar kroppen ur två olika perspektiv. Eftersom stängens tyngdpunkt ligger på $6/13$ av sträckan PQ från P räknat finner man med hjälp av likformiga trianglar att

$$b = \frac{6}{13} \cdot 4R \quad \text{och} \quad c = \frac{6}{13} \cdot 3R$$



$$\begin{aligned}
 \Sigma F_x &= 0 & \Rightarrow & F_x - N_1 = 0, \\
 \Sigma F_y &= 0 & \Rightarrow & F_y - N_2 = 0, \\
 \Sigma F_z &= 0 & \Rightarrow & N - mg - 2mg = 0, \\
 \Sigma M_x &= 0 & \Rightarrow & 2mgR + mg(5R - b) - N \cdot 5R + N_2 \cdot 12R = 0, \\
 \Sigma M_y &= 0 & \Rightarrow & 2mgR + mg(4R - c) - N \cdot 4R + N_1 \cdot 12R = 0.
 \end{aligned}$$

Lösning av ekvationssystemet ger:

$$N = 3mg, \quad F_x = N_1 = \dots = \frac{8}{13}mg, \quad F_y = N_2 = \dots = \frac{32}{39}mg.$$

Totala friktionskraften är

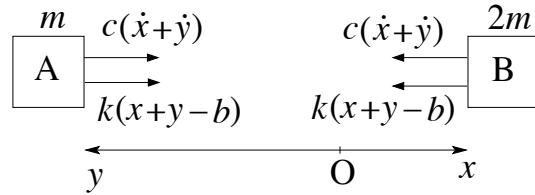
$$|\mathbf{F}| = \sqrt{F_x^2 + F_y^2} = \dots = \frac{40}{39}mg,$$

vilket ger att minsta möjliga värdet på friktionskoefficienten är

$$\mu_{\min} = \frac{|\mathbf{F}|}{N} = \frac{40}{117} \approx 0,34.$$

7.

Eftersom inga yttre krafter verkar på systemet A+B, så måste den gemensamma tyngdpunkten O vara fix. Eftersom B:s massa är dubbelt så stor som A:s, så är $y = 2x$.



För kroppen B gäller då

$$\rightarrow -k(x + y - b) - c(\dot{x} + \dot{y}) = 2m\ddot{x}.$$

Insättning av $y = 2x$ och $c = 0,5\sqrt{km}$ ger

$$\ddot{x} + \frac{3}{4}\sqrt{\frac{k}{m}}\dot{x} + \frac{3k}{2m}x = \frac{kb}{2m}.$$

Substitutionen

$$2\zeta\omega = \frac{3}{4}\sqrt{\frac{k}{m}} \quad \text{och} \quad \omega^2 = \frac{3k}{2m}$$

ger

$$\omega = \sqrt{\frac{3k}{2m}} \quad \text{och} \quad \zeta = \sqrt{\frac{3}{32}}.$$

Enligt formelsamling kan den allmänna lösningen till motsvarande homogena ekvation skrivas:

$$x_h = e^{-\zeta\omega t}[C_1 \sin \omega_d t + C_2 \cos \omega_d t].$$

Här är $\omega_d = \omega\sqrt{1 - \zeta^2}$.

Tillsammans med partikulärlösningen $x_p = b/3$ fås

$$x = e^{-\zeta\omega t}[C_1 \sin \omega_d t + C_2 \cos \omega_d t] + \frac{b}{3}.$$

Man inser att fjädern är som längst i startögonblicket och som kortast efter en halv period, d v s då

$$\omega_d t = \pi.$$

Motsvarande värde på x är

$$x_{\min} = -e^{-\zeta\pi\omega/\omega_d} C_2 + \frac{b}{3}.$$

Konstanten C_2 bestäms av begynnelsevillkoret $x = 11b/30$ för $t = 0$, vilket ger

$$C_2 = \frac{b}{30},$$

som ger

$$x_{\min} = \frac{b}{3} \left(1 - \frac{1}{10} e^{-\pi\zeta/\sqrt{1-\zeta^2}} \right).$$

Insättning av uttrycket för ζ ger att minsta fjäderlängden $L_{\min} = 3x_{\min}$ är

$$L_{\min} = b - b e^{-\pi\sqrt{3/29}} \approx 0,96b.$$

8.

$$\begin{array}{ll} \uparrow & R_n - 12mg = 12m\bar{a}_n = 12m\bar{r}\omega^2, \\ \leftarrow & R_s = 12m\bar{a}_s = 12m\bar{r}\dot{\omega}. \end{array}$$

Här är tyngdpunktsavståndet $\bar{r} = R/12$.

$$\overset{\curvearrowright}{O} - M_f = I_O \dot{\omega}.$$

Lagen för kinetiska energin ger

$$-M_f \frac{\pi}{2} + mgR = \frac{1}{2} I_O \omega^2.$$

Här är tröghetsmomentet

$$I_O = \frac{1}{2} \cdot 11mR^2 + \frac{1}{3}m(2R)^2 = \frac{41}{6}mR^2.$$

Ur ekvationerna ovan fås

$$\begin{aligned} R_n &= \dots = \frac{504}{41}mg - \frac{6\pi}{41} \cdot \frac{M_f}{R}, \\ R_s &= \dots - \frac{6M_f}{41R}. \end{aligned}$$

