

# Tentamen SSY080

## Transformer, Signaler och System, D3

Examinator: Ants R. Silberberg

1 November 2018 kl. 08.30-12.30 sal: Hörsalsvägen

Förfrågningar: Ants Silberberg, tel. 1808  
Resultat: Rapporteras in i Ladok  
Granskning: Torsdag 15 november kl. 12.00 - 13.00 , rum 3311 på plan 3 i ED-huset (Lunnerummet), korridor parallell med Hörsalsvägen.  
Bedömning: Del A: Rätt svar ger 1p.  
Del B: En korrekt och välmotiverad lösning med ett tydligt angivet svar ger full poäng.

### Hjälpmedel

- Typgodkänd miniräknare
- Beta Mathematics Handbook
- Fyra sidor med egna anteckningar. Endast egenproducerade och handskrivna anteckningar. Inga kopior eller 'maskin(dator)skriven' text.

Krav för godkänt.

Del A	5 p	av tot 10 p
Del B	7 p	av tot 15 p

Betygsgränser.

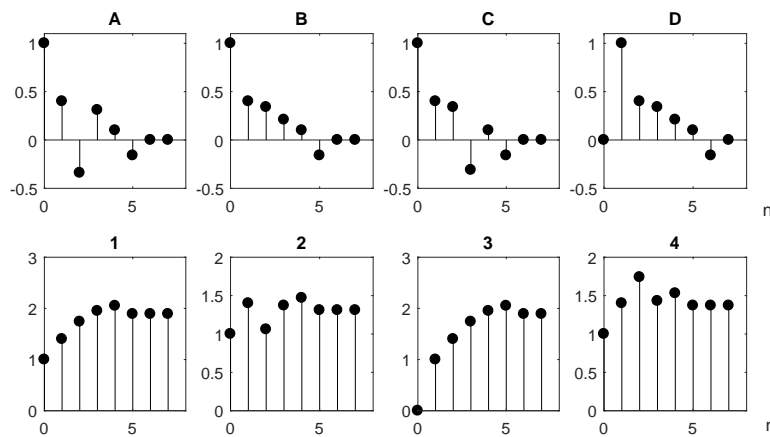
<i>Poäng</i>	12-15	16-20	21-25
<i>Betyg</i>	3	4	5

Lycka till!

**Del A.** En poäng (1p) per A-uppgift. **Ange endast svar.** Flera del A svar kan ges på samma blad. Inga uträkningar eller motsvarande kommer att beaktas.

A1. Beräkna  $z$ -transformen för signalen  $x[n+2]u[n]$  då  $x[n] = (0.5)^n$

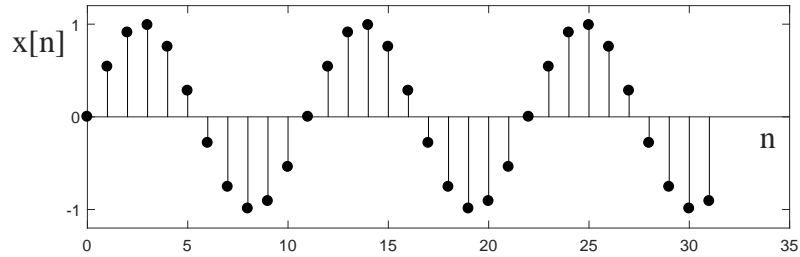
A2. Impulssvaren  $h[n]$  från fyra olika diskreta system visas överst i figur 1. Övriga värden hos  $h[n]$  som ej visas i figurerna är noll. Stegsvaren som representerar dessa fyra olika system visas nederst i samma figur men i blandad ordning. Para ihop impulssvaren (A,B,C,D) med motsvarande stegsvar (1,2,3,4).



Figur 1: Impulssvar och stegsvar från fyra diskreta system

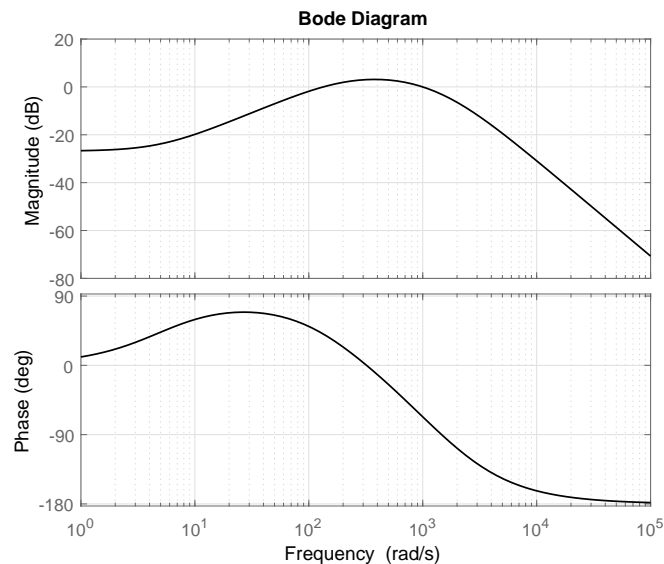
A3. Den kontinuerliga signalen  $x(t) = e^{-5t}u(t)$  samplas med sampelintervallet  $T = 20$  ms och bildar den diskreta signalen  $x[n]$ . Första sampelvärdet tas vid  $t = 0$ . Beräkna  $z$ -transformen för  $x[n]$ .

- A4. Signalen  $x(t) = \sin(\omega t)$  samplas med sampelintervallet  $T$  och bildar den diskreta signalen  $x[n] = \sin(\Omega n)$  som visas i figur 2. Vilket värde har  $\Omega$  ?

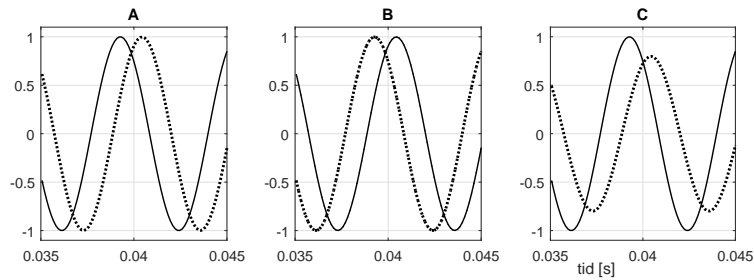


Figur 2: Diskret signal  $x[n]$

- A5. Ett kontinuerligt LTI-system  $H(s)$  har ett frekvenssvar enligt Bode-diagrammet i figur 3. En kontinuerlig sinusformat signal utgör insignal till systemet. Signalens periodtid är  $\frac{\pi}{500}$  s. Tre olika par av insignal (heldragen) och utsignal (streckad) från ett LTI-system visas i figur 4. Vilken av dem (A,B,C) svarar mot vårt system  $H(s)$ ?



Figur 3: Frekvenssvar till  $H(s)$



Figur 4: Tre insignal(-)/utsignal(···) par

- A6. En kontinuerlig sinusformad signal  $x(t) = A \sin(\omega t)$  bildar insignal till ett LTI-system med överföringsfunktionen

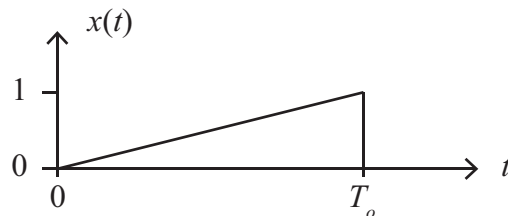
$$G(s) = \frac{K}{s + 5}$$

där  $A$  och  $K$  är konstanter. Vid vinkelfrekvensen  $\omega = 100$  rad/s är utsignalens amplitud  $=8$ . Vilken amplitud får utsignalen om vinkelfrekvensen ökar till  $\omega = 1000$  rad/s ?

- A7. En period av en kontinuerlig periodisk signal visas i figur 5. Signalens Fourierserie kan tecknas som

$$x(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \sin\left(\frac{n\pi t}{L}\right)$$

Vilken är signalens fundamentala period  $T_o$ ?



Figur 5: En period av  $x(t)$

- A8. Signalen  $x(t) = \cos(\omega t)$  samplas med sampelintervallet  $T = \frac{\pi}{60}$  s och bildar den diskreta signalen  $x[n]$ . Fyra olika vinkelfrekvenser  $\omega$  används enligt nedan och fyra diskreta signaler bildas.

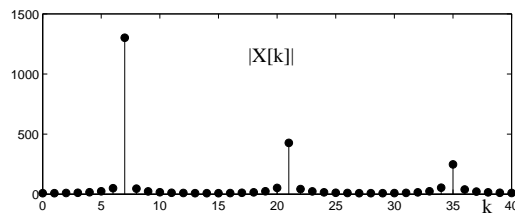
$k$	1	2	3	4
$\omega$ [rad/s]	$\omega_1 = 10$	$\omega_2 = 50$	$\omega_3 = 70$	$\omega_4 = 170$
Signal	$x_1[n]$	$x_2[n]$	$x_3[n]$	$x_4[n]$

Är någon/några av signalerna  $x_k[n]$  lika ( $k = 1, 2, 3, 4$ ) ?

- A9. Vilken kontinuerlig signal  $x(t)$  har Fouriertransformen

$$X(j\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| < a \\ 0, & \text{annars} \end{cases}$$

- A10. En periodisk kontinuerlig signal  $x(t) = x(t + T_o)$  som liknar en fyrkantsvåg samplas med samplingsvinkelfrekvensen 1000 rad/s. Antal sampel  $N = 2^{11}$ . Beloppet av signalens DFT ( $|X[k]|$ ) för  $k = 0$  till 40 visas i figur 6. Ingen aliasing (vikning) förekommer. Vilken är signalens fundamentala period  $T_o$ ?



Figur 6: Del av signalens DFT som  $|X[k]|$

**Del B.** Fem poäng (5p) per B-uppgift. Fullständiga lösningar skall redovisas.

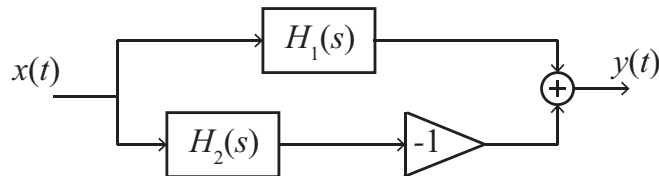
B11. Ett kontinuerligt LTI-system  $H(s)$  beskrivs med differentialekvationen

$$\frac{d^2y(t)}{dt^2} + 4\frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = \frac{dx(t)}{dt} + 5x(t) \quad .$$

- (a) Systemet befinner sig i vila. Beräkna systemets utsignal  $y(t)$  då insignalen är (4p)

$$x(t) = e^{-2t}u(t) \quad .$$

- (b) Om systemet realiseras enligt figur 7 och  $H_1(s) = \frac{2}{s+1}$  .  
Vad är då  $H_2(s)$  ? (1p)



Figur 7: Sammansatt system.

B12. Ett diskret LTI-system  $H(z)$  beskrivs med differensekvationen

$$y[n] + y[n-1] + 0.16y[n-2] = x[n-1] + 0.32x[n-2].$$

- (a) Systemet befinner sig i vila. Beräkna systemets utsignal  $y[n]$  då insignalen är (4p)

$$x[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n] \quad .$$

- (b) Vad blir  $y[0]$ ? (1p)  
(Kan användas för att snabbkontrollera resultatet)

B13. En kontinuerlig och periodisk signal kan beskrivas enligt ekvation 1. Signalen kan även tecknas som en Fouriersserie enligt ekvation 2.

- a) Vilken grundvinkelfrekvens har signalen  $x(t)$ ? (1p)
- b) Beräkna Fouriersseriekoeficienten  $c_0$  . (1p)
- c) Beräkna övriga Fouriersseriekoeficienter  $c_k$ . (3p)

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} u(t - 4n) - u(t - 4n - 1) \quad (1)$$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t} \quad (2)$$