

# Tentamen SSY080

## Transformer, Signaler och System, D3

Examinator: Ants R. Silberberg

23 augusti 2017 kl. 14.00-18.00 sal: SB

- Förfrågningar: Ants Silberberg, tel. 1808  
Lösningar: Anslås på institutionens anslagstavla, plan 5.  
Resultat: Rapporteras in i Ladok  
Granskning: Tisdag 12 september kl. 12.00 - 13.00 , rum 3311 på plan 3 i ED-huset (Lunnerummet), korridor parallell med Hörsalsvägen.  
Bedömning: Del A: Rätt svar ger 1p.  
Del B: En korrekt och välmotiverad lösning med ett tydligt angivet svar ger full poäng.

Hjälpmedel

- Typgodkänd miniräknare
- Beta Mathematics Handbook
- Fyra sidor med egna anteckningar. Endast egenproducerade och handskrivna anteckningar. Inga kopior eller 'maskin(dator)skriven' text.

Krav för godkänt.

Del A	5 p	av tot 10 p
Del B	7 p	av tot 15 p

Betygsgränser.

<i>Poäng</i>	12-15	16-20	21-25
<i>Betyg</i>	3	4	5

Lycka till!

**Del A.** En poäng (1p) per A-uppgift. **Ange endast svar.** Inga uträkningar eller motsvarande kommer att beaktas.

A1. Ett diskret system där  $x[n]$  är insignal och  $y[n]$  utsignal beskrivs med differensekvationen  $y[n] = x[n] + \sin(x[n - 1])$ . Tre frågor:  
Är systemet linjärt? Är systemet tidsinvariant? Är systemet kausalt?

A2. Beräkna Laplacetransformen till signalen  $x(t) = \sin(t) \cos(t)u(t)$ .

A3. z-transformen till den diskreta signalen  $x[n]$  tecknas  $X(z)$ . Vilken z-transform har signalen  $x[n] * x[n - n_o]$ ? ( $n_o$  är en heltalskonstant.)

A4. Ett stabilt, kausalt och kontinuerligt system har överföringsfunktionen

$$H(s) = \frac{a}{s + b} .$$

Om insignalen till systemet är  $x(t) = \sin(t)$  blir, i stationärtillstånd, utsignalen  $y(t) = \sqrt{2} \sin(t - \frac{\pi}{4})$ . Beräkna konstanterna  $a$  och  $b$ .

A5. Ett diskret system med insignal  $x[n]$  och utsignal  $y[n]$  beskrivs med differensekvationen

$$y[n] = x[n] + x[n + 2] + x[n - 4] .$$

Beräkna utsignalvärdet  $y[3]$  för insignalen  $x[n] = 2^{-n}u[n]$ .

A6. Ett kontinuerligt system har impulssvaret

$$h(t) = (e^{-2t} + e^{-3t})u(t) .$$

Teckna systemets differentialekvation med insignal  $x(t)$  och utsignal  $y(t)$ .

A7. En kontinuerlig och periodisk signal tecknas

$$x(t) = 3\pi + \sqrt{2} \cos(\omega_o t + \frac{\pi}{3}) .$$

Signalen kan också tecknas som en komplex Fouriersserie enligt

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_o t} .$$

Beräkna koefficienterna  $c_k$ .

A8. Kontinuerlig tid Fouriertransform (CTFT) beräknas utifrån en kontinuerlig signal  $x(t)$  och tecknas  $X(j\omega)$ . Vanligen är transformen komplexvärd. Ange vilken eller vilka av egenskaperna som gäller:

- i)  $X(j\omega)$  är periodisk
- ii)  $X(j\omega)$  är icke periodisk
- iii)  $X(j\omega)$  är kontinuerlig i  $\omega$
- iv)  $X(j\omega)$  är en diskret sekvens

A9. Beräkna Fouriersseriekoefficienterna  $c_k$  i den komplexa Fouriersserien till den periodiska signalen

$$g(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) .$$

A10. En kontinuerlig signal  $x(t) = \sin(100\pi t) + \sin(300\pi t)$  samplas med samplingsintervallet  $T = 4.0$  ms. Efter att ha utnyttjat metoden för perfekt rekonstruktion med ett idealt LP-filter erhålls signalen

$x_r(t) = \sin(\omega_1 t) + \sin(\omega_2 t)$ . Vilka värden har  $\omega_1$  och  $\omega_2$ ?

---

**Del B.** Fem poäng (5p) per B-uppgift. Fullständiga lösningar skall redovisas.

B11. Ett kontinuerligt och kausalt system har överföringsfunktionen

$$H(s) = \frac{3}{s^2 + 3s + 3}$$

Beräkna systemets impuls- och stegfunktionssvar. (5p)

B12. Ett diskret LTI-system beskrivs med differensekvationen

$$y[n] = -y[n-1] + y[n-2] + x[n].$$

(a) Beräkna systemets överföringsfunktion. (1p)

(b) Beräkna systemets impulssvar. (3p)

(c) Är systemet stabilt? Motivera! (1p)

B13. Med hjälp av två signalgeneratorer och en summatorkrets genereras en kontinuerlig signal  $x(t)$  som motsvarar grundfrekvenserna hos de två tunnaste strängarna på en gitarr. Vi får signalen

$$x(t) = 10 \sin(2\pi f_1 t + \phi_1) + 10 \sin(2\pi f_2 t + \phi_2)$$

där  $f_1 = 329.6$  Hz och  $f_2 = 246.9$  Hz. Signalen samplas med sampelintervall  $T = 200 \mu\text{s}$  och genererar den diskreta signalen  $x[n]$ . Därefter beräknas  $X[k]$  som är DFT<sup>1</sup> av  $x[n]$ . Hur många sampel krävs för att de två första topparna i plottar av  $|X[k]|$ , som svarar mot  $f_1$  och  $f_2$ , skall ha en indexskillnad på minst 8, alltså  $|k_1 - k_2| > 8$ . (5p)

---

<sup>1</sup>Diskret Fouriertransform (DFT)  $X[k]$  av signalen  $x[n]$  beräknas som

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] e^{-j \frac{2\pi}{N} kn}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, N-1$$

Utifrån signalens DFT kan signalen återskapas enligt

$$x[n] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X[k] e^{j \frac{2\pi}{N} kn}, \quad n = 0, 1, 2, \dots, N-1$$