

Tentamen SSY043  
Signaler och System, Z2

Lösningförslag

17 mars 2022 kl. 14:00-18.00

1. (a) Ett diskret LTI-system har följande stegsvar

$$y_s[n] = \begin{cases} 0, & n < 0 \\ (1 - (\frac{1}{2})^n), & n = 0, 1, 2, 3 \\ 1, & n \geq 4. \end{cases}$$

Insignal $x[n]$	Utsignal $y[n]$
Impuls $\delta[n]$	$h[n]$ Impulssvar
Enhetssteg $u[n]$	$y_s[n]$ Stegsvvar
$\delta[n] = u[n] - u[n - 1]$	$h[n] = y_s[n] - y_s[n - 1]$

Vilket ger

n	0	1	2	3	4	5	6
$y_s[n]$	0	1/2	3/4	7/8	1	1	1
$-y_s[n - 1]$	0	0	-1/2	-3/4	-7/8	-1	-1
Summera	-	-	-	-	-	-	-
$h[n]$	0	1/2	1/4	1/8	1/8	0	0

$$h[n] = \begin{cases} 0 \cdot \delta[n] + \frac{1}{2}\delta[n - 1] + \frac{1}{4}\delta[n - 2] + \frac{1}{8}\delta[n - 3] + \frac{1}{8}\delta[n - 4] \\ 0, \text{ för } n < 0 \text{ och } n \geq 5. \end{cases}$$

Följande samband kan också användas

$$y_s[n] = \sum_{k=0}^n h[k]$$

- (b)

$$g(t) * \delta(t - t_o) = g(t - t_o) \quad (i)$$

$$g(t)\delta(t - t_o) = g(t_o)\delta(t - t_o) \quad (ii)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} g(\tau - t_o)\delta(\tau)d\tau = g(-t_o) \quad (iii)$$

2. Beräkna systemets frekvenssvar

$$\begin{aligned} H(s) &= \frac{s 1000}{(s + 100)(s + 400)} = \{s = j\omega\} = \frac{j\omega 1000}{(j\omega + 100)(j\omega + 400)} = \\ &= \frac{j\omega 1000}{(-\omega^2 + j400\omega + j100\omega + 40000)} = \\ &= \frac{j\omega 1000}{(40000 - \omega^2) + j500\omega} = H(j\omega) \end{aligned}$$

Fasvinkeln  $\phi = 0$  om  $H(j\omega)$  är reellt. Vi ser att då  $(40000 - \omega^2) = 0$  blir  $H(j\omega) = \frac{1000}{500} = 2$ . Alltså är  $\omega_\phi = \sqrt{40000} = 200$  rad/s.

$$y(t) = |H(j\omega)| \cdot 2 \cos(\omega t + \arg\{H(j\omega)\}) = \{\omega = 200\} = 4 \cos(200 t)$$

a)  $\omega_\phi = 200$  rad/s ,    b)  $A=4$

## 3. Differensekvationen

$$y[n] - 0.25y[n-1] = 2x[n] - x[n-1] \quad z\text{-transformera}$$

$$Y(z)(1 - 0.25z^{-1}) = X(z)(2 - z^{-1}) \quad \text{bild a kvot}$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{2 - z^{-1}}{1 - 0.25z^{-1}}$$

Insignal

$$x[n] = \left(-\frac{1}{4}\right)^n u[n] \quad \longleftrightarrow \quad X(z) = \frac{1}{1 + 0.25z^{-1}}$$

$$\begin{aligned} Y(z) &= H(z)X(z) = \frac{2 - z^{-1}}{(1 - 0.25z^{-1})(1 + 0.25z^{-1})} = \\ &= z \cdot \frac{2z - 1}{(z - 0.25)(z + 0.25)} \end{aligned}$$

Gör PBU på

$$\begin{aligned} \frac{Y(z)}{z} &= \frac{2z - 1}{(z - 0.25)(z + 0.25)} = \frac{A}{z - 0.25} + \frac{B}{z + 0.25} \\ 2z - 1 &= A(z + 0.25) + B(z - 0.25) \\ z = 0.25 &\Rightarrow -0.5 = A(0.5) \Rightarrow A = -1 \\ z = -0.25 &\Rightarrow -1.5 = B(-0.5) \Rightarrow B = -3 \end{aligned}$$

Och

$$Y(z) = 3 \frac{z}{z + 0.25} - \frac{z}{z - 0.25}$$

Invers  $z$ -transformering ger

$$y[n] = \left[ 3 \left(-\frac{1}{4}\right)^n - \left(\frac{1}{4}\right)^n \right] u[n]$$

## 4. Laplacetransformera impulssvaret

$$\begin{aligned}
 h(t) &= 2(\delta(t) - 4e^{-t} \sin(4t))u(t) \\
 H(s) &= 2 \left( 1 - 4 \frac{4}{(s+1)^2 + 16} \right) = 2 \left( 1 - \frac{16}{(s+1)^2 + 16} \right) = \\
 &= 2 \cdot \frac{(s+1)^2 + 16 - 16}{(s+1)^2 + 16} = 2 \cdot \frac{(s+1)^2}{(s+1)^2 + 16}
 \end{aligned}$$

Insignal

$$x(t) = 2e^{-t}u(t) \longleftrightarrow X(s) = \frac{2}{s+1}$$

Utsignalens Laplacetransform

$$Y(s) = H(s)X(s) = \dots = 4 \cdot \frac{s+1}{(s+1)^2 + 16}$$

Invers Laplacetransform ger

$$y(t) = 4e^{-t} \cos(4t)u(t)$$

5. Index  $k$  motsvarar frekvenserna  $f_k = \frac{f_s}{N} k$  Hz. Med  $N=256$  och samplingsfrekvensen  $f_s = 6300$  Hz.

I figur 2 ser vi tydliga toppar i  $|X[k]|$  vid

$$\begin{aligned}
 k = 38 & \Rightarrow f_{38} = \frac{6300}{256} 38 = 935 \text{ Hz} \\
 k = 54 & \Rightarrow f_{54} = \frac{6300}{256} 54 = 1329 \text{ Hz}
 \end{aligned}$$

Frekvensskillnad mellan  $X[k]$  och  $X[k+1]$  är

$$\Delta f = \frac{f_s}{N} = \frac{6300}{256} = 24.6 \text{ Hz.}$$

Jämför  $f_{38}$  och  $f_{54}$  mot DTMF-Tabellen <sup>1</sup>.

$k = 38$	$f_{38} = 935 \text{ Hz}$	$f_{lo} = 941$	$f_{lo} - f_{38} = 6 < \frac{\Delta f}{2} = 12.3$	Ok
$k = 54$	$f_{54} = 1329 \text{ Hz}$	$f_{hi} = 1336$	$f_{hi} - f_{54} = 7 < \frac{\Delta f}{2} = 12.3$	Ok

Svar: a) Knapp **0** svarar bäst mot  $f_{38}$  och  $f_{54}$ . b) 24.6 Hz

(De två topparna i  $|X[k]|$  för höga  $k$ -värden svarar mot  $N - k$  värden. Uppkommer alltid för reella signaler.)

<sup>1</sup> alla frekvenser finns inte representerade i sekvensen  $X[k]$