

## Kortfattade lösningsförslag: Flervariabelmatematik för Z2 2012-09-01

1.  $\mathbf{X}$  definieras av tre element ( $x_{2,1} = 0$ ). Låt  $\alpha = x_{1,1}$ ,  $\beta = x_{1,2}$  och  $\gamma = x_{2,2}$ . Vi har då:

$$\mathbf{X}^3 + 2\mathbf{X} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha^3 + 2\alpha & (\alpha^2 + \alpha\gamma + \gamma^2 + 2)\beta \\ 0 & \gamma^3 + 2\gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha^3 + 2\alpha = 1 \\ (\alpha^2 + \alpha\gamma + \gamma^2 + 2)\beta = 1 \\ \gamma^3 + 2\gamma = 1 \end{cases}$$

Så Newtons metod kan skrivas:

$$\begin{bmatrix} \alpha_{k+1} \\ \beta_{k+1} \\ \gamma_{k+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_k \\ \beta_k \\ \gamma_k \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 3\alpha_k^2 + 2 & 0 & 0 \\ (2\alpha_k + \gamma_k)\beta_k & \alpha_k^2 + \alpha_k\gamma_k + \gamma_k^2 + 2 & (\alpha_k + 2\gamma_k)\beta_k \\ 0 & 0 & 3\gamma_k^2 + 2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \alpha_k^3 + 2\alpha_k - 1 \\ (\alpha_k^2 + \alpha_k\gamma_k + \gamma_k^2 + 2)\beta_k - 1 \\ \gamma_k^3 + 2\gamma_k - 1 \end{bmatrix}$$

2. Kurvan kan skrivas  $t \rightarrow (1, 2) + t(1, 1)$ ,  $t \in [0, 2]$ .

$$\int_{\gamma} \frac{y}{x+2y} dx + \frac{x}{x+2y} dy = \int_0^2 \frac{2+t}{1+t+2(2+t)} \cdot 1 + \frac{1+t}{1+t+2(2+t)} \cdot 1 dt = \int_0^2 \frac{3+2t}{5+3t} dt = \int_0^2 \frac{2}{3} - \frac{1/3}{5+3t} dt = \left[ \frac{2t}{3} - \frac{1}{9} \log(5+3t) \right]_0^2 = \frac{4}{3} + \frac{1}{9} \log(5/11)$$

3. Tangentplanet i punkten  $(a, b, f(a, b))$  ges av  $z = a^2 + 2b^2 + 2a(x-a) + 4b(y-b)$ . Tangentplanen i  $(1, 1, 3)$  och  $(2, 0, 4)$  blir således  $z = 3 + 2(x-1) + 4(y-1)$  samt  $z = 4 + 4(x-2)$ . Genom att sätta  $z$ -värdena lika eliminerar vi  $z$  och får veta sambandet mellan  $x$  och  $y$ :  $3 + 2(x-1) + 4(y-1) = 4 + 4(x-2)$ , så att  $1 - 2x + 4y = 0$ . Vi tar  $x$  som parameter så att  $y = (2x-1)/4$ . Linjen ligger i planen och speciellt i planet  $z = 4 + 4(x-2)$ . Detta ger  $z = -4 + 4x$ . Så linjen kan skrivas:  $x \rightarrow (0, -1/4, -4) + x(1, 1/2, 4)$ .

4. De stationära punkterna är lösningarna till  $\text{grad}f(x, y) = \mathbf{0}$ . Systemet blir  $2x + y^2 = 0$ ,  $2y(x+1) = 0$ . Den andra ekvationen har lösningarna  $y = 0$  eller  $x = -1$ .  $y = 0$  i den första ekvationen ger  $x = 0$  och  $x = -1$  ger  $y = \pm\sqrt{2}$ , så de stationära punkterna är  $(0, 0)$ ,  $(-1, -\sqrt{2})$  och  $(-1, \sqrt{2})$ .

För karaktären studerar vi den kvadratiske formen  $Q(h, k) = f''_{xx}(a, b)h^2 + 2f''_{xy}(a, b)hk + f''_{yy}(a, b)k^2$ , där  $(a, b)$  är en av de stationära punkterna. Så för vår funktion:  $Q(h, k) = 2h^2 + 4bhk + 2(a+1)k^2$ . Eftersom vi endast är intresserade av tecken kan vi studera  $Q(h, k) = h^2 + 2bhk + (a+1)k^2$ . Nu till de tre punkterna:

- $(a, b) = (0, 0)$ :  $Q(h, k) = h^2 + k^2$ , som är positivt definit (ty kvadratsumma, som är noll precis då  $h = k = 0$ ). Så,  $(0, 0)$  är ett strängt lokalt minimum.
- $(a, b) = (-1, -\sqrt{2})$ :  $Q(h, k) = h^2 - 2\sqrt{2}hk$ , som är indefinit ty,  $Q(1, 1) = 1 - 2\sqrt{2} < 0$  och  $Q(1, 0) = 1 > 0$ . Sadelpunkt.
- $(a, b) = (-1, \sqrt{2})$ :  $Q(h, k) = h^2 + 2\sqrt{2}hk$ , som är indefinit ty,  $Q(-1, 1) = 1 - 2\sqrt{2} < 0$  och  $Q(1, 0) = 1 > 0$ . Sadelpunkt.

5. Den volym som söks ligger inuti en cylinder och inuti ett klot. Integrationsområdet bestäms av cylindern och begränsningsytorna, i  $z$ -led, av klotet.

Eftersom kroppen är symmetrisk med avseende på  $xy$ -planet kan vi skriva volymen som:

$$V = 2 \iint_D \sqrt{4 - (x^2 + y^2)} dx dy$$

där  $D = \{(x, y) \mid x^2 + y^2 \leq 2\}$ . Vi inför polära koordinater,  $x = r \cos \varphi$ ,  $y = r \sin \varphi$ ,  $0 \leq \varphi \leq 2\pi$  och  $r \leq \sqrt{2}$ . Funktionaldeterminanten är  $r$  varför volymen blir

$$V = 2 \int_0^{2\pi} \int_0^{\sqrt{2}} \sqrt{4 - r^2} r dr d\varphi = 4\pi \left[ -\frac{(4 - r^2)^{3/2}}{3} \right]_0^{\sqrt{2}} = \frac{4\pi(8 - \sqrt{8})}{3}$$

6. Derivera  $f(x(r, \varphi), y(r, \varphi))$  med avseende på  $\varphi$ :

$$f'_\varphi = f'_x x'_\varphi + f'_y y'_\varphi = f'_x (-r \sin \varphi) + f'_y (r \cos \varphi) = -y f'_x + x f'_y$$

DE blir  $f'_\varphi = r \cos \varphi$ , så att  $f = r \sin \varphi + g(r)$ , där  $g$  är godtycklig, deriverbar funktion av en variabel.

I de ursprungliga variablerna blir lösningen  $f(x, y) = y + g(\sqrt{x^2 + y^2})$ .

7. Gränsvärdet i a) existerar och är  $-1/2$ . Sätt  $t = x - y$  och utnyttja formelbladet:

$$\frac{\cos(x - y) - 1}{(x - y)^2} = -2 \left[ \frac{\sin(t/2)}{t} \right]^2 = -2 \left[ \frac{\sin(t/2)}{t/2} \right]^2 \frac{1}{4} \rightarrow -\frac{1}{2}$$

Gränsvärdet i b) existerar inte. Tag  $x = -y \neq 0$

$$\frac{\cos(x + y) - 1}{(x - y)^2} = \frac{0}{(2x)^2} = 0$$

Tag nu  $x \neq 0, y = 0$

$$\frac{\cos(x) - 1}{x^2} = -2 \left[ \frac{\sin(x/2)}{x} \right]^2 \rightarrow -\frac{1}{2}$$

som i uppgift a). Olika vägar mot origo kan alltså ge olika gränsvärden, varför gränsvärdet inte existerar.

8. a) Låt halvkotet ha radien  $r$  och låt cylinderns höjd vara  $h$ . Volym och area blir

$$V = \frac{2\pi r^3}{3} + \pi r^2 h, \quad A = 2\pi r^2 + 2\pi r h + \pi r^2$$

Vi använder ett ickelinjärt olikhetsbivillkor för arean. Om vi antar likhet så saknar problemet lösning! Bivillkoret på standardform lyder  $A - 0.013 \leq 0$  (med  $A$  definierad enligt ovan). Villkoren på diametern är enkla gränser och villkoret på höjden blir linjära olikhetsvillkor. Olikhetsvillkoren blir  $0.05 \leq r + h \leq 0.07$  så på standardform  $-r - h \leq -0.05$  och  $r + h \leq 0.07$ . Eftersom  $0.05 \leq r + h \leq 0.07$  och  $0.015 \leq r \leq 0.025$  kan vi också få enkla gränser för  $h$ ,  $0.05 - 0.025 \leq h \leq 0.07 - 0.015$ . Placerar vi  $(r, h)$  i vektorn  $w$  blir  $LB = [0.015, 0.025]$  och  $UB = [0.025, 0.055]$ . Rimliga startgissningar på  $r$  och  $h$  får vi genom att ta mittpunkterna i  $LB$  och  $UB$ .

b) Vi placerar  $(r, h)$  i vektorn  $w$ . Här följer koden:

```
function salt
Aeq = []; Beq = [];
A = [1 1; -1 -1]; B = [0.07; -0.05];
LB = [0.015 0.025]; UB = [0.025 0.055];

w0 = [0.02; 0.04]; % startgissning
w = fmincon(@obj_fun, w0, A, B, Aeq, Beq, LB, UB, @constr_fun);

r = w(1), h = w(2), volym = -obj_fun(w)

function val = obj_fun(w)
r = w(1); h = w(2);
val = -pi * (2 * r^3 / 3 + r^2 * h);

function [in_eq, eq] = constr_fun(w)
r = w(1); h = w(2);
eq = [];
in_eq = pi * r * (3 * r + 2 * h) - 0.013;
```