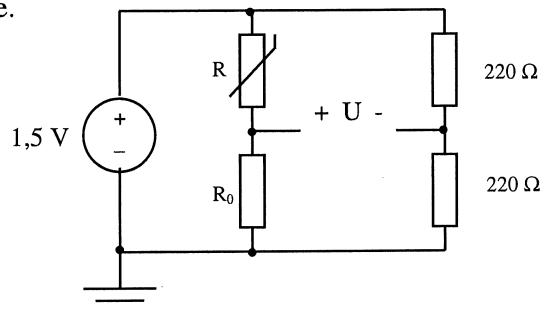


TENTAMEN

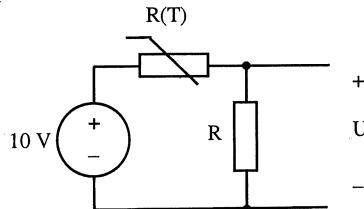
KURSNAMN	Givare och don
PROGRAM: namn åk / läsperiod	Mekatronikingenjör Åk 2 / Lp 3
KURSBETECKNING	LEU 029
EXAMINATOR	Göran Hult
TID FÖR TENTAMEN	Fredag 17 mars 2017 kl 8.30 - 12.30
HJÄLPMEDDEL	Typgodkänd räknare Bifogad formelsamling
ANSV LÄRARER: namn telnr besöker tentamen kl	Göran Hult 070-5589009 Ungefär kl 9.30 och 11.30
DATUM FÖR ANSLAG av resultat samt av tid och plats för granskning	Tid för granskning meddelas på kurshemsida och via e-post
ÖVRIG INFORM.	Tentan omfattar 40p. För att få godkänt krävs 16p. För att få full poäng på en uppgift ska beräkningar och motiveringar redovisas så att det är lätt att följa dem.

- G1. a) Rita en figur som visar hur en Piezoelektrisk accelerometer är uppbyggd. (1p)
- b) Rita ett kretsschema som visar principen för 4-tråds resistansmätning. Förklara m h a schemat varför 4-tråds resistansmätning är bättre än 2-tråds resistansmätning. (2p)
- c) En vanlig analog signaltyp inom industrin är 4-20 mA signaler. Nämnd de 2 viktigaste orsakerna till varför man använder denna signaltyp istället för andra analoga signaltyper. (1p)
- d) Vad menas med en givares hysteresefel?
Rita en figur och förklara begreppet med hjälp av figuren. (1p)

- G2. Bryggan i schemat t.h. är bestyckad med en Pt-100-givare.
Bestäm givarens temperatur då $U = 21,4 \text{ mV}$.
 $R_0 = 100 \Omega$.
Räkna "exakt". (3p)

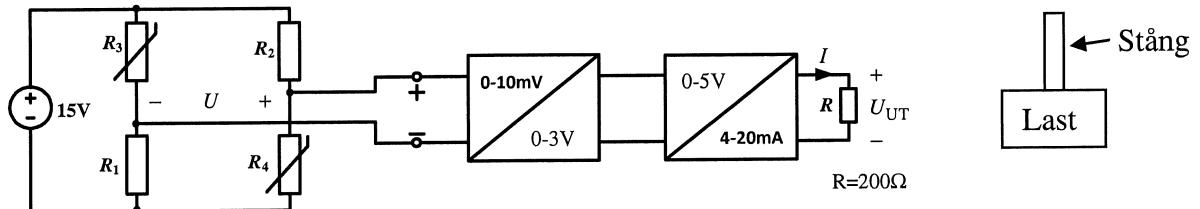


- G3. I kretsen är $R(T)$ en termistor med $R_{25}=2,2 \text{ k}\Omega$ och $B=3990 \text{ K}$. Bestäm termistorns temperatur om $U = 6,7 \text{ V}$ och $R = 1,5 \text{ k}\Omega$. (3p)



- G4. En elektronisk våg för byggkranar består av en 30 cm lång rund stålstång med diameter 12 mm. Stångens övre del är kopplad till byggkranens vajrar och lasten hängs i stångens undre del. Se figur. På stångens nedre del är 2 töjningsgivare R_4 och R_3 limmade och mäter stångens töjning i längdriktningen. Givarna med givarfaktorn 2,09 sitter i en brygga enligt schemat nedan. Stången är gjord av stål med elasticitetsmodul 200 GPa.

R_1 och R_2 är två inaktiva givare, detta för att kompensera för temperaturvariationer.



Bryggans obalansspänning U förstärks varefter den omvandlas till ström. Förförstärkaren har mycket stor inresistans. I vila gäller $R_1 = R_2 = R_3 = R_4 = 350 \Omega$.

Bestäm U_{UT} om lasten har massan 100 kg (4p)

G5. Härled nedanstående formeln för en helbrygga med parvis motverkande givare :

$$U = \frac{\Delta R}{R_0} \cdot E \quad \text{där}$$

U = utspänning från bryggan

E = matningsspänning till bryggan

$$R = R_0 \pm \Delta R \quad \text{är givarnas resistans} \quad (2p)$$

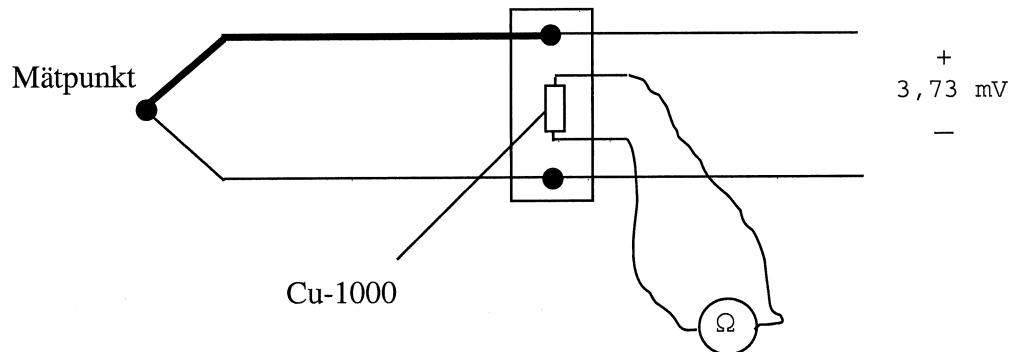
G6. Figuren nedan visar en koppling med ett termoelement Typ-T.

Referenspunktens temperatur mäts med en motståndstermometer av typen Cu-1000.

Ohmmetern i figuren visar resistansen 922Ω .

Vilken temperatur har mätpunkten i figuren nedan?

Termoelementet får EJ betraktas som linjärt. Tabell finns vid formelsamling. (3p)



D1 Gör en jämförelse mellan den kortslutna asynkronmaskinen, likströmsmaskinen och synkronmaskinen när det gäller driftegenskaper, startegenskaper och för- och nackdelar med de olika maskintyperna. (3p)

D2 I en D-kopplad varmvattenberedare är varje resistors värde 70 ohm. Den matande huvudspänningen är 400 V.

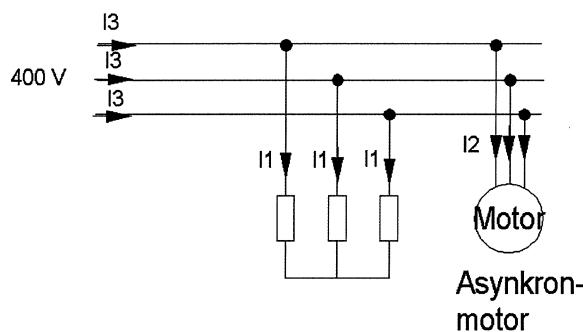
- Hur stor totaleffekt utvecklas i varmvattenberedaren?
- Vid ett tillfälle försvann en fas. Hur stor blev nu totaleffekten i beredaren? (motivera)

(3p)

D3 Beräkna de tre markerade strömmarna i nedanstående schema. Huvudspänningen är 400 V och 50 Hz.

Belastning 1 består av 3 lika stora impedanser med resistansvärdet 6 ohm i serie med en induktiv reaktans med värdet 8 ohm vardera.

Belastning 2 är en kortsluten asynkronmotor som körs vid märkdrift och har följande data. 20 kW, 400 V, cos fi=0,8, 1420 rpm, verkningsgrad 87%, IP 56. (4P)



D4 En asynkronmotor har märkdata, 15 kW, 400 V, 29 A, 50Hz, cos fi=0,83, 1460 rpm, IP 56, CI F

- Motivera om du kan låta den här motorn stå och arbeta utomhus vid cykelstället vid hus Jupiter?
- Beräkna motorns reaktiva effektbehov vid märkdrift.
- Man vill få ned den totala fasvinkeln från motorn och ett parallellkopplat Y-kopplat kondensatorbatteri till 0 grader. Hur stora skall de tre kondensatorerna i så fall vara?
- Motorn skall driva en linjärt växande last. Om den vet man att momentbehovet är 30Nm vid start och om den kommer upp i 1800 rpm så behöver den 100 Nm.

Bestäm varvtalet på motorn då den driver belastningen. (5p)

D5 Som bilaga finns en ritning med två blad som skall illustrera en anläggning som transporterar sand. Först läggs sanden i en uppsamlingsficka. I denna ficka finns en skakmotor som ser till att sanden rinner ner på ett transportband. Transportbandet drivs av en motor Bandtransportör 1. Sedan går sanden vidare till en ny bandtransportör som drivs av Bandtransportör 2. Slutligen når sanden ett sista transportband som drivs av Fick-motorn och som går att köra åt två olika håll, Fram-Back. Alla motorer är kortslutna asynkronmotorer.

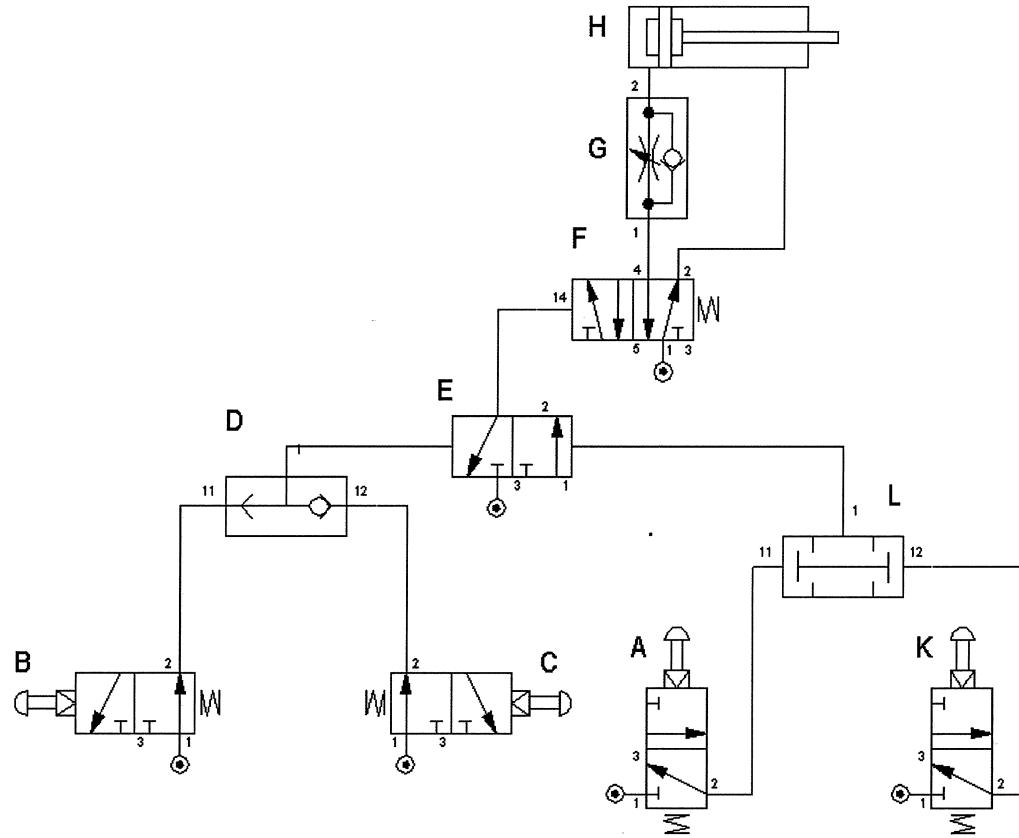
Motivera dina svar kort.

- Vad händer om man trycker på ett nödstopp om alla motorerna är igång?
- Om skakmotorn är igång, kan man då direkt manuellt starta Fram-Back-motorn?
- Vid kontaktorn K5 så saknas korsreferenserna för huvudkontakterna 1-2, 3-4 och 5-6. Vad skall det stå där?

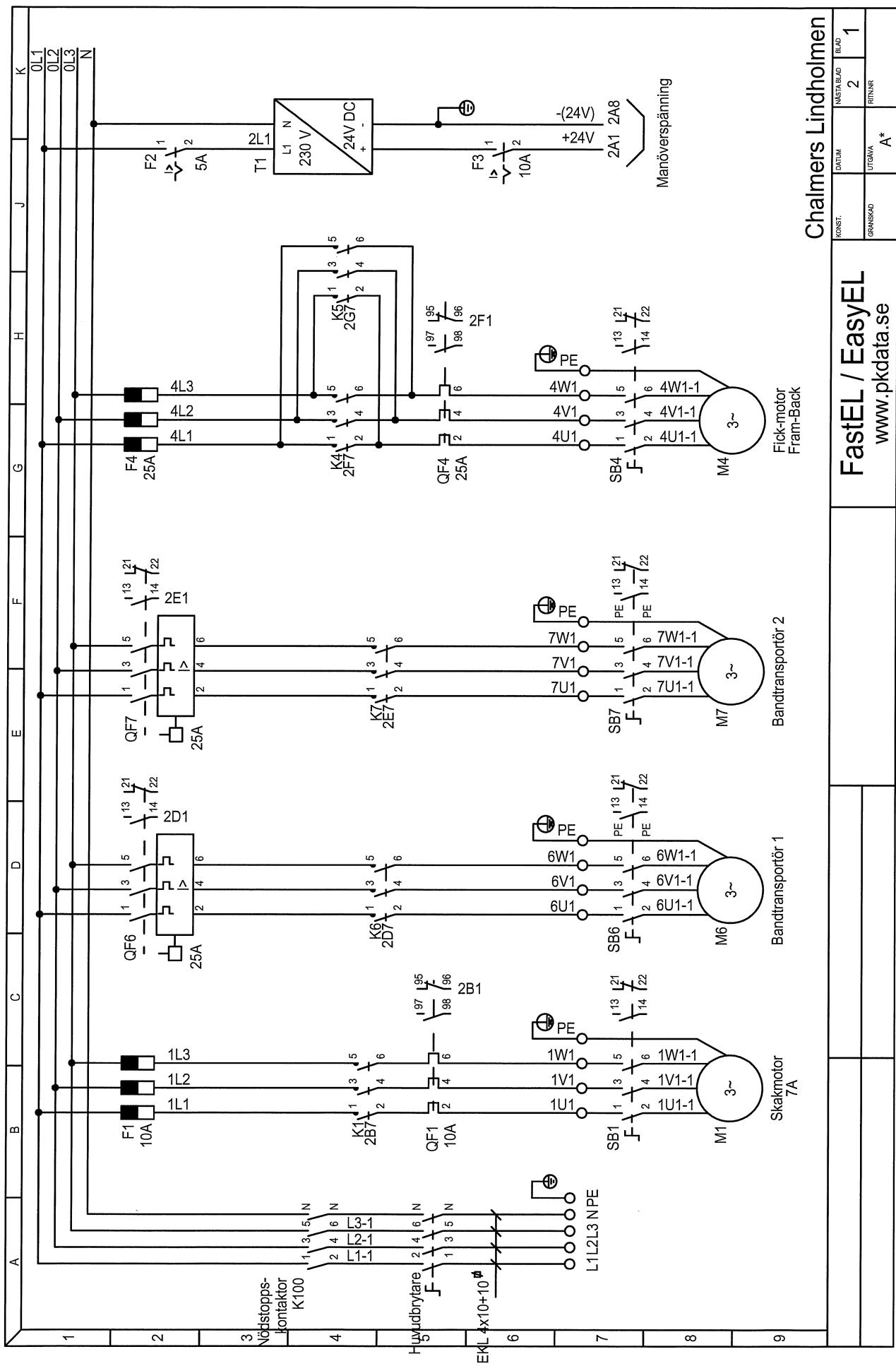
(3p)

D6 Du har ett pneumatikschema som det här nedan.

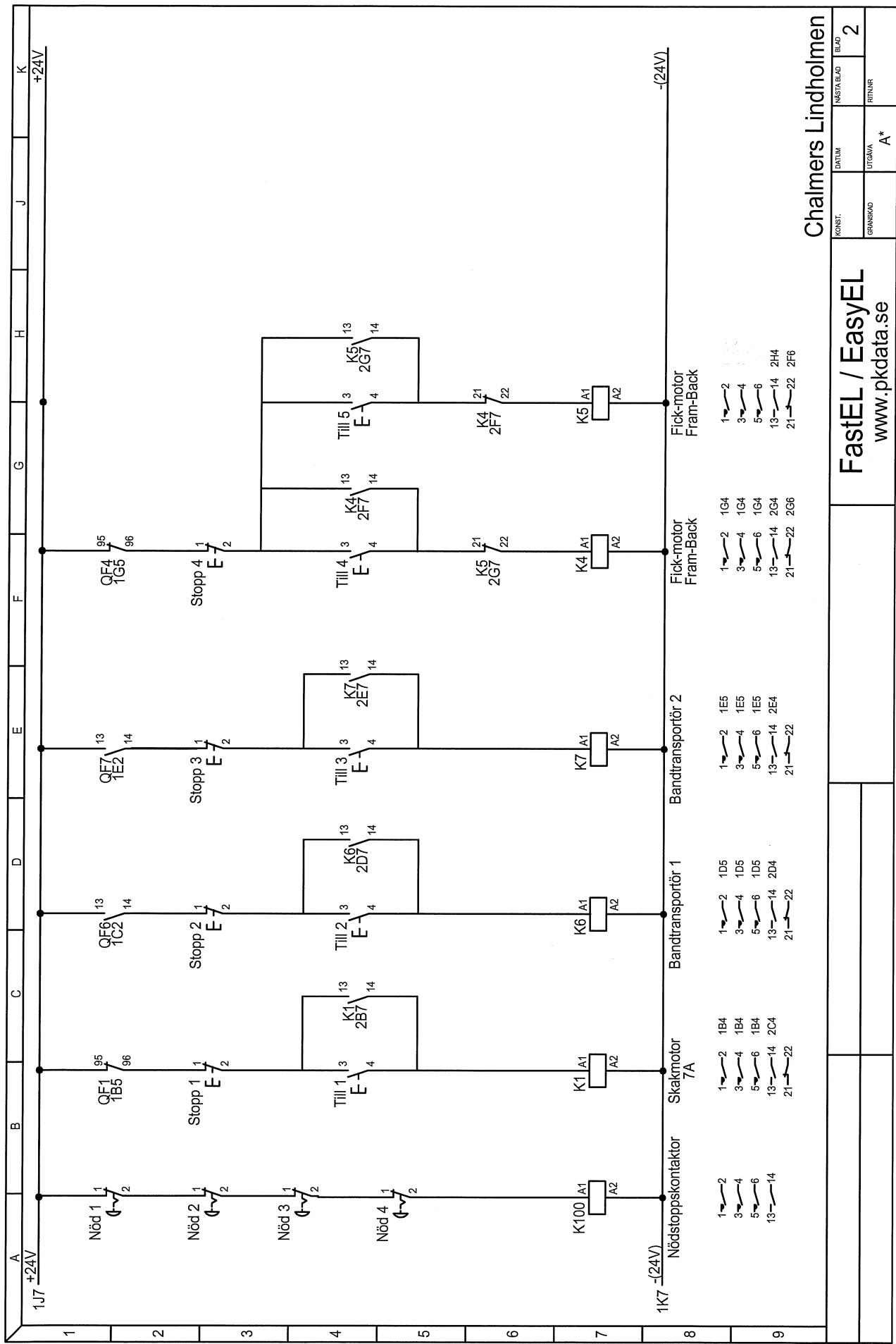
- Vad krävs för att Cylindern skall göra en plusrörelse(utåt) och i vilken takt rör sig kolven jämfört med i uppgift b?
- Vad krävs för att Cylindern skall göra en minusrörelse(inåt) och i vilken takt rör sig kolven jämfört med i uppgift a? (2p)



Uppgitt + D5



Uppg 1 + D5



Chalmers Lindholmen

FastEL / EasyEL
www.pkdata.se

KONT.	DATUM	NASTA BLAD	BILD
		2	

Formelsamling Givare

Wheatstonebrygga

Givare:

$$R = R_0 + \Delta R$$

1 aktiv givare:

$$U = \pm \frac{\Delta R}{4 \cdot R_0 + 2 \cdot \Delta R} \cdot E \approx \pm \frac{1}{4} \cdot \frac{\Delta R}{R_0} \cdot E \quad \text{då} \quad \Delta R \ll R_0$$

2 aktiva givare:

$$U \approx \pm \frac{1}{2} \cdot \frac{\Delta R}{R_0} \cdot E \quad \text{då} \quad \Delta R \ll R_0$$

4 aktiva givare:

$$U = \pm \frac{\Delta R}{R_0} \cdot E$$

Tecknet på U bestäms av bryggans koppling.

Motståndstermometer

$$R = R_0 \cdot (1 + \alpha T),$$

där

T = Temperatur i $^{\circ}\text{C}$

R_0 = Resistans vid 0°C

$\alpha = 3,85 \cdot 10^{-3} [\text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}]$ för platina

$\alpha = 6,75 \cdot 10^{-3} [\text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}]$ för nickel.

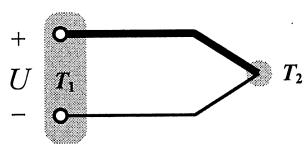
$\alpha = 4,33 \cdot 10^{-3} [\text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}]$ för koppar.

Termoelement

$$U = E_{AB}(T_2, 0^{\circ}) - E_{AB}(T_1, 0^{\circ})$$

Med tabell

$$U = k \cdot (T_2 - T_1)$$



Linjär approximation där:

$$k = 42,5 \mu\text{V}/^{\circ}\text{C} \quad \text{Typ T}$$

$$k = 53,7 \mu\text{V}/^{\circ}\text{C} \quad \text{Typ J}$$

$$k = 41,0 \mu\text{V}/^{\circ}\text{C} \quad \text{Typ K}$$

$$k = 6,43 \mu\text{V}/^{\circ}\text{C} \quad \text{Typ R}$$

$$k = 27,7 \mu\text{V}/^{\circ}\text{C} \quad \text{Typ N}$$

Termistor

$$R = R_{25} \cdot e^{B \left(\frac{1}{T} - \frac{1}{298} \right)} \quad \text{där}$$

R_{25} = resistansen vid 25°C

T = Temperatur i [K]

B = konstant beroende av givaren

Elektronisk ispunkt med motståndstermometer

$$R_i = \frac{\alpha \cdot E}{k} \cdot R_0$$

Töjning

$$\varepsilon = \frac{\Delta L}{L} = \frac{\sigma}{E} \quad \sigma = \frac{F}{A} \quad r = k_f \cdot \varepsilon \quad r = \frac{\Delta R}{R_0} \quad R = R_0 + \Delta R = R_0(1 + r)$$

Formelsamling Don

LIKSTRÖM:

$$R = \rho \cdot l / A$$

$$R_t = R_0 (1 + \alpha \cdot \Delta t) \quad R_t = R_0 (1 + \alpha \cdot (t_1 - t_0))$$

$$U = R \cdot I$$

$$P = U \cdot I = U^2 / R = R \cdot I^2$$

Seriekoppling $R_{\text{ers}} = R_1 + R_2 + R_3 + \dots$

Parallelkoppling $1/R_{\text{ers}} = 1/R_1 + 1/R_2 + 1/R_3 + \dots$

ELEKTRISKA KONSTANTER:

$$\rho_{\text{Cu}} = 0,017 \Omega \text{ mm}^2 / \text{m} \quad \rho_{\text{Al}} = 0,027 \Omega \text{ mm}^2 / \text{m}$$

$$\alpha_{\text{Cu}} = 0,0043 \text{ 1/K} \quad \alpha_{\text{Al}} = 0,0042 \text{ 1/K}$$

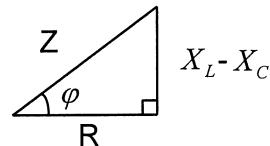
VÄXELSTRÖM(1-fas):

$$X_L = \omega \cdot L \quad \omega = 2 \cdot \pi \cdot f$$

$$X_C = 1 / (\omega \cdot C)$$

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

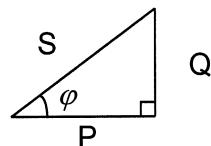
$$U = Z \cdot I$$



$$P = U \cdot I \cdot \cos \varphi$$

$$Q = U \cdot I \cdot \sin \varphi$$

$$S = U \cdot I$$



VÄXELSTRÖM(3-fas):

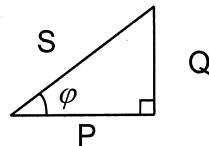
Totaleffekter i trefassystem

$$P = \sqrt{3} \cdot U_h \cdot I_l \cdot \cos \varphi$$

$$Q = \sqrt{3} \cdot U_h \cdot I_l \cdot \sin \varphi$$

$$S = \sqrt{3} \cdot U_h \cdot I_l$$

$$U_h = \sqrt{3} \cdot U_f$$



I D-koppling

$$I_l = \sqrt{3} \cdot I_{lf}$$

"Spänningssfall" i 3-fas: $\Delta U_h = \sqrt{3} (R \cdot \cos \varphi + X \cdot \sin \varphi) \cdot I$

där R = resistans per fas

X = reaktans -" -"

φ = belastningens fasvinkel

Verkningsgrad: $\eta = P_{\text{ut}} / P_{\text{in}}$

Matematik

$$a = c \cdot \cos \varphi$$

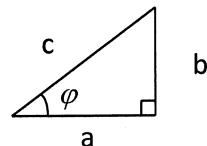
$$b = c \cdot \sin \varphi$$

$$\tan \varphi = b/a$$

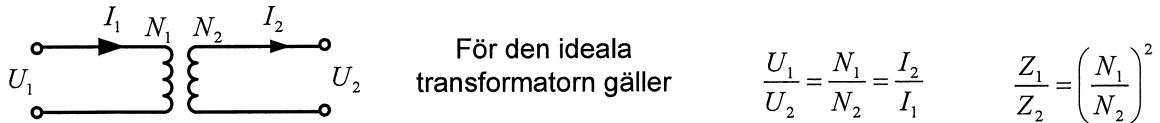
$$c = \sqrt{a^2 + b^2}$$

Cosinussatsen

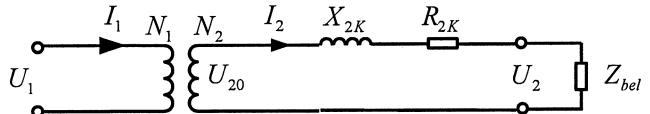
$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\alpha)$$



Transformatorn



Spänning beräkning vid belastad transformator. Är det en trefastransformator räknar man per fas.



$$U_{20} = U_2 - R_{2K} \cdot I_2 \cdot \cos \varphi_{bel} - X_{2K} \cdot I_2 \cdot \sin \varphi_{bel}$$

U_{20} är primärspänningen omräknad till sekundärsidan

R_{2K} är kortslutningsresistansen på sekundärsidan

X_{2K} är kortslutningsreaktansen på sekundärsidan

φ_{bel} är belastningens fasvinkel

$$\text{Transformatorformeln} \quad U = 4,44 \cdot f \cdot N \cdot \hat{\Phi} \quad \text{där} \quad \hat{\Phi} = \hat{B} \cdot A$$

Likriktare

$$1\text{-puls} \quad U_{likmed} = \sqrt{2} \cdot U / \pi = 0,45 \cdot U \quad 2\text{-puls} \quad U_{likmed} = 2\sqrt{2} \cdot U / \pi = 0,90 \cdot U$$

$$\text{trefasmatning} \quad 3\text{-puls} \quad U_{likmed} = 3\sqrt{3} \cdot \sqrt{2} \cdot U_f / 2\pi = 1,17 \cdot U_f \quad 6\text{-puls} \quad U_{likmed} = 3\sqrt{3} \cdot \sqrt{2} \cdot U_f / \pi = 2,35 \cdot U_f$$

Roterande maskiner

$$P_{mek} = M \cdot \omega \quad \text{där} \quad \omega = 2 \cdot \pi \cdot n_2 / 60 \quad \text{om varvtalet } n_2 \text{ är givet i rpm}$$

$$n_s = 2 \cdot f \cdot 60 / p \quad \text{Synkront varvtal i rpm om } p = \text{maskinens poltal}$$

Likströmsmaskinen (Approximativa samband)

$$\text{Inducerad spänning} \quad E = k_E \cdot \Phi \cdot n = k_{E2} \cdot I_M \cdot n$$

$$\text{Moment} \quad M = k_M \cdot \Phi \cdot I_a = k_{M2} \cdot I_M \cdot I_a$$

$$\text{Spänningssamband} \quad U_a = E + R_a \cdot I_a \quad (\text{motor}) \quad U_a = E - R_a \cdot I_a \quad (\text{generator})$$

$$\text{Varvtalssamband} \quad n = (U_a - R_a \cdot I_a) / (k_E \cdot \Phi) \quad n = (U_a - R_a \cdot I_a) / (k_{E2} \cdot I_M)$$

Asynkronmaskinen

$$\text{Eftersläpning} \quad s = (n_s - n_2) / n_s$$

$$\text{Rotorfrekvens} \quad f_2 = s \cdot f_1$$

$$\text{Moment (allmänt)} \quad M = k_1 \cdot U^2 \quad M = k_2 \cdot s \quad (\text{Moment inom det approximativt linjära området})$$

$$\text{Effektsamband} \quad P_m = \sqrt{3} \cdot U_h \cdot I_l \cdot \cos \varphi$$

$$P_{12} = M \cdot \omega_s \quad P_{Cu2} = P_{12} - P_2$$

där P_2 är axeleffekten, P_{12} luftgapseffekten, ω_s synkronvinkelhastighet, P_{Cu2} rotorns kopparförluster

